Getting Started COMWatch-Tool

In dieser Anleitung wird beschrieben, wie ein KannMOTION (KM) System oder Steuerung mit dem COMWatch-Tool ausgelesen, geloggt, betrieben und konfiguriert wird.

1.1 Infos

Das COMWatch-Tool kann mit dem COMWatchSetup installiert werden. https://kannmotion.li/download/comwatchtool/ComWatchSetup.zip

1.2 Versionskontrolle

Version	Datum	Wer	Änderung
1.00	20.08.2024	TDU	Erstellt

1.3 Verbinden

Folgend wird beschrieben, wie ein KM-System mit dem COMWatch-Tool verbunden wird.

• 1 File	90077: C(Functior	M-Watch To s Settings	olbox (V2 Help	-Events)			5				-	-		×
-	Port	•	U	Q,	User	-Level Lowes	t 🔽 H	lighSpeed (120k)	Node Adress:	0				
Pro		2 nknown	3	nation 4	ınknown.		0			6		ad		5
Static Data	Stat	ic Data /S	Settings	s (tracking	g)		8 9	X P						_
he Data														^
ilio 💧														
(COM-F	orts a	aktiviere	en/deakt	vieren	4	KM-Syste	em verbind	den				
2		COM-F	Port a	uswähle	en		5	User-Lev	el einstelle	en				
		COM-Port Liste aktualisieren			6	Node Ad	resse ange	eben (nur	bei RS48	5 oder C	۹Nop	en)		

Zuerst wird der COM-Port ausgewählt (2). User Level (5) sollte auf HIGH gestellt werden, damit mehr Informationen über das KM-System verfügbar sind. Bei RS485 oder CANopen Systemen muss zusätzlich noch die Node Adresse (6) angegeben werden. Anschliessend kann das KM-System mit (4) verbunden werden.

Soll der COM-Port in einem anderen Programm verwendet werden, müssen zuerst die COM-Ports deaktiviert (1) werden im COMWatch-Tool!

ad

1.4 Static Data

Hier werden statische Daten angezeigt wie KM-System Informationen, Firmware Versionen und KannMOTION Konfiguration.

Über Button *Read Out Tracking Data* (1), werden die Datenpunkte aktualisiert. Über Export Logger Data (2) können diese Informationen in ein Excel (2) oder CSV (3) abgespeichert werden.

190	077: COM-Watch Toolbox (V2-Events)			- 0	×				
	Port COM13 V	vel HIGH 🔹	HighSpeed (120k)						
Product	Information: 190082 KannMOTION K1	7ab Device	/2.6_000 /BR=38400 0 / 11 🧧	dla	15				
Static Data	Static Data /Settings (tracking)	1 談	2 3						
	Parameter	Rohwert	Wert	Einheit	^				
e Dat	SW_ArtNumber	0x313930303832	190082						
nin	SW-Version	38	2.06						
۲	SW-Version Minor	0	0						
uts.	HW_ID_Number	25702661	100401.005	E					
Eve	Serial_Number	1934000215	1934000215	E					
<u>، ا</u>	SYS_ID_Number	25773312	100677.000	E					
linal	Prüfstempel	1	060000001	E					
Ten	LOG: TotalRunTime	44479	12.355	h					
	LOG: OverTempErrCnt	0	0.0	E					
los	LOG: OverCurrErrCnt	0	0.0	E	-				
Torsli	LOG: TimeOutErrCnt	150	150.0	E					
ы Ф	· · · · · · ·				*				
<u>~</u>									
Progres	Progress/Info Blocks: 11 190077: COM-Watch, Communication Tool 2.1.1.1								

1.5 Online Data

In Online Data werden die dynamischen Daten angezeigt wie App State, Errorbits, aktuelle Position, analoge und digitale Inputs.

Mit *Start/Stop Online Data Collector* (1) werden die Datenpunkte automatisch ausgelesen in gesetztem *Interval* (2). *Logger Rate* (3) ist zum Einstellen der Log Rate in Log Fenster (rechts). Mit (4) wird das automatische Abspeichern der Log Daten aktiviert (alle 5 min). Informationen können in ein Excel (5) oder CSV (6) abgespeichert werden. Löschen der Log Daten in Log Fenster mit (7).

190	077: COM-Watch Toolbox (V2-Events)				- 🗆 X
File F					
		User-L			15peeu (120k)
Produc	t: Information: 190082 KannMC		17ab Devi	SW V2.6 <u></u> C e	1000 /BR=38400 0 / 107 adlos
ata	•		2		8
Static [Dynamic Data View 🛛 🐻 🧖	efresh Rate	100 ms L	ogger Rate	Not active
0	Parameter	Rohwert	Wert	Einheit	▲ 190082 ▲
e Dat	enAppState	16	Run	E	
- Lie O	ErrorBits	0	060000000	E	 Time;ComErr;Parameter;enAppState;ErrorBits;ErrorBits OR;Enc:Warn;Enc:Warn;Enc:Temperature;Enc:FieldStre
۲	ErrorBits	0	060000000	E	Units;E;Einheit;E;E;;°C;um/01;um/01;uStp;uStp;E;E;E;E;I
ک	Temperature	77	27	°C	
ЦÅ	TargetPos [um]/[0.1°]	0	0	um/01	
<u> </u>	ActualPos [um]/[0.1°]	-1471874	-1471874	um/01	
minal	L1:TargetPos	-10466657	-10466657	u Stp	
Ter	L1:ActualPos	-10466657	-10466657	uStp	
<u> </u>	L1:RegInfoBits	2	0b0000010	E	
lufos	L1:RegInfoBits	0	0b0000000	E	
SIOT	L1:RegEventBits	0	0600000000	E	
<u>*</u>	Jun I n		01.0000000	-	
Progres	s/Info	Steps	: 9		190077: COM-Watch, Communication Tool 2.1.1.1

1.6 Events

Wenn auf Steuerung vorhanden und aktiviert, werden hier die ausgewerteten Events angezeigt. Über die User Sequence (Serial Tx function "DF") können diese auch selbst generiert werden.

1.7 Terminal

Im Terminal können einzelne oder mehrere Kommandos gesendet werden. Kommandos in (1) werden über (3) gesendet. Mit (4) wird RxData geleert, welches Daten von (5) und (6) enthält.



Unter <u>https://www.kannmotion.com/downloads</u> können die verschiedenen Protokolle/Kommandos unter *Manuals* heruntergeladen werden.

1.8 Error Infos

Hier werden Errors geloggt, welche empfangen werden.

1.9 Kommando Fenster

• c	OMWatch Controls Objects	_		×			
KannMOTION K17ab Device							
Control	Choose Command						
eviceO	Restart Reboot [RESET System]	-	Execu	e			
tuence 🖉 Di	Restart Reboot (RESET System) Store Drive Parameters Goto Position 350.0* Drive run 100rpm Drive Soft Stop		Execute				
C Sec	Drive Fast Stop DriveConf Speed_Min/ Set to 1.0rpm DriveConf Speed_Max/ Set to 500.0rp \		Execute				
•	User CMD: acc Wc#0D#XL4[0x504]#XL1[0x00]# 2	X	Execute				
	. User CMD: dec Vc#0D#XL4[0x504]#XL1[0x00]#	X	Execute				
	.User CMD: gotopos	#	Execute				
	Dete						
Mem CMD CMD	ona cMD : Dr#0D#XL2(1500)#CK : Dr#0D#XL2(0)#CK			~			
< Hie	tomData			>			
Mem CMD CMD	097044 01 : Dr#0D#XL2[1500]#CK : Dr#0D#XL2[0]#CK			^			
<				>			

Im COMWatch Controls Objects Fenster, im Reiter *Device Control*, können vorgegebene (1) oder selbst geschriebene Kommandos (2) gesendet werden. Gesendete Daten werden in Fenstern unten angezeigt.

Im Reiter *Sequence* können mehrere Kommandos (und Delays) geschrieben werden und "endlos" an die Steuerung geschickt werden.

1.10 Firmware Update

Über *Functions > Bootloader* kann eine Steuerung mit einem KFW-File upgedatet werden.

1.11 Tool Update

Wird *Functions > Search Updates* ausgeführt, wird nach neuen Versionen für COMWatch Tool und weitere Hilfstools gesucht und upgedatet.

1.12 Allgemeines

Über *File > Save* können die verschiedenen KM-Daten in CSV oder Excel abgespeichert werden.